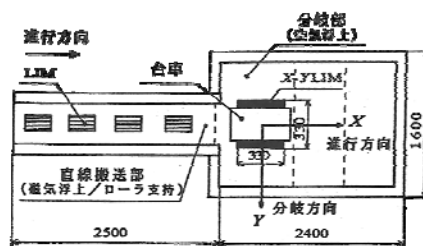
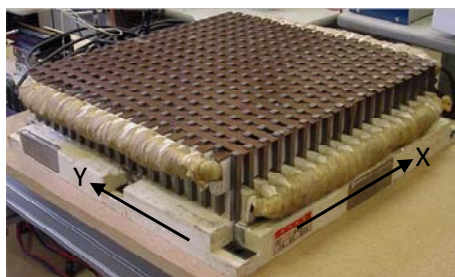


日本大学工学部電気機器研究室の X-Y リニアモータ

X と Y 方向に可動するモータである。2 つの三相巻線を上下 2 層に直交させて配置し、一方の巻線で X 方向、もう一方で Y 方向の進行磁界を発生させる。可動子が渦電流の誘導されるアルミニウムと磁束を導く鉄の複合導体なら誘導モータ、磁石なら同期モータとなる。2 つの巻線の電流の強さや相順を調整して、360 度任意方向への推力を発生可能で、搬送経路の分岐システムに適用することができる。

上下2層の三相巻線



搬送・分岐システムの概略

(※) LIM (Linear Induction Motor)：リニア誘導モータ

写真提供：日本大学工学部 電気機器研究室

図の引用元：

宇津野良，勘田真弘，市村寛之，知久順一，乾成里，大平膺一：「台車重心位置の移動による搬送・分岐システムの分岐特性」，電気学会リニアドライブ研究会資料，LD-99-141，pp.23-27（1999年）