

IEEE 主催 2016 年度 第 1 回「学生研究発表会」プログラム

期日:平成 28 年 11 月 10 日(木) (平成 28 年度電気学会計測研究会(11 月)にあわせて開催)

会場:佐賀大学理工学部 8 号館 5 階国際環境科学セミナー室

10:30 ~ 10:35 「IEEE IM Society, Tokyo/Japan Sections Joint Chapter Student Meeting」開催にあたって
IEEE IM Society, Tokyo/Japan Sections Joint chapter Chair 仲嶋 一
司会 佐賀大学 福本 尚生

10:35 ~ 11:50 座長 木本 晃 (佐賀大学)

IEEE_IM-S16-01 テラヘルツ波応用計測システム

○市塚 崇寛(B4), 大谷 昭仁(日本大学)

IEEE_IM-S16-02 超音波センサを用いた表面硬さイメージング計測の試み

○松尾 駿宏(B4), 福本 尚生, 古川 達也(佐賀大学)

IEEE_IM-S16-03 図形模写ロボットにおける対象図形の計測・解析法の検討

○中野 秀彦(B4), 伊藤 秀昭, 福本 尚生, 和久屋 寛, 古川 達也(佐賀大学)

IEEE_IM-S16-04 胸郭インピーダンス計測に用いる計測回路の検討

○吉田 熙長(B4), 野口 卓朗, 深井 澄夫(佐賀大学)

IEEE_IM-S16-05 土壌水分センサーネットワークのクラウド運用に関する一考察

○國崎 恒成(B4), 森下 伊織, 大塩 悠貴, 堀田 孝之, 荻島 真澄, 中島 正寛,
古賀 つかさ(有明高専), 深井澄夫(佐賀大学), 石川洋平(有明高専)

13:30 ~ 14:30 座長 福本 尚生 (佐賀大学)

IEEE_IM-S16-06 ROS と HummingBoard を用いた分散型 3 次元物体自動形状計測システムの開発

○笹山 友裕(M1), 伊藤 秀昭, 福本 尚生, 和久屋 寛(佐賀大学)

IEEE_IM-S16-07 足裏センサを用いたヒト型ロボットの姿勢制御

○石本 一貴(M1), 伊藤 秀昭, 福本 尚生, 和久屋 寛(佐賀大学)

IEEE_IM-S16-08 筋活動解析のためのウェアラブル積層型センサーの検討

○大石 裕也(B4), 南 昂希, 木本 晃(佐賀大学)

IEEE_IM-S16-09 電気・超音波マルチイメージングのためのプローブの検討

○岸田 貴斗(B4), 木本 晃(佐賀大学)

14:40 ~ 15:40 【特別講演】 国際単位系(SI)の定義改定とその影響について

藤井 賢一 (産業技術総合研究所
工学計測標準研究部門)

座長 IEEE IM Society, Tokyo/Japan Sections Joint chapter Vice Chair 大谷昭仁